**知能機械実験・実習IV　報告書**

テーマ　制御工学実験

実施場所　ものづくり工房2F　デジタル工房

実施日　2018年X月X日

報告日　2018年X月X日

グループ　:

報告者　学籍番号

氏　　名

　　共同実験者

香川大学　工学部　知能機械システム工学科

**1. 目的と概要**

　資料を参考に，実験全体の目的と概要等について，自分の言葉でまとめる．

**2.実験**

**2.1 台車の制御**

2.1.1 理論

(1)伝達関数，(2)PD制御系，(3)パラメータ同定について，導出過程も含め丁寧に記述する．

2.1.2 実験方法

2.1.3 実験結果とその考察

**2.2 倒立振子の制御**

2.2.1 理論

(1)運動方程式，(2)伝達関数，(3)状態方程式について，導出過程も含め丁寧に記述する．

2.2.2 実験方法

2.2.3 実験結果とその考察

**2.3 自立振子の制御**

2.3.1 実験方法

2.3.2 実験結果とその考察

**3.まとめ**

　実験全体を通したまとめを記述する．目的を達成できたかどうかを確認する．

**（注）考察をしっかり書くこと！**